

产品命名规则

步进电机命名规则: 57 HS 76 - 42 D 8 - 21 - XX
① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

- ① 机座号: 电机外形尺寸, 57=57mm
- ② 步距角度: HS: 1.8°, 两相混合式; HA: 0.9°, 两相混合式; HC: 1.2°, 三相混合式
- ③ 机身长度: 电机的机身长度, 76=76mm
- ④ 电流: 10 倍电机峰值电流, 42=4.2A
- ⑤ 出轴方式: A=圆形光轴, D=铣单扁平台, V=铣直角双扁平台, U=铣键槽, H=铣平行双扁平台
- ⑥ 出轴直径: 8=Ø8mm
- ⑦ 出轴长度: 21=21mm
- ⑧ 定制代号: 如, 2=双出轴

步进驱动器命名规则: MA D 5 42 R
① ② ③ ④ ⑤

- ① 驱动器相数: MA——两相混合式步进驱动器, MC——三相混合式步进驱动器
- ② 电压形式: D——DC 电源输入, A——AC 电源输入
- ③ 输入电压: 1/10 倍数额定输入电压, 5——50V
- ④ 输出最大电流有效值: 10 倍数输出最大电流有效值, 42——4.2A
- ⑤ 功能定义: E——细分集 2 进制和 5 进制, R——DSP 控制芯片

混合步进伺服(闭环)电机命名规则: 60 HS 84 - 58 - IE1000
① ② ③ ④ ⑤

- ① 机座号: 电机外形尺寸, 60——60mm
- ② 步距角度: HS: 1.8°, 两相混合式; HA: 0.9°, 两相混合式; HC: 1.2°, 三相混合式
- ③ 机身长度: 电机的机身长度, 84=84mm
- ④ 电流: 10 倍电机峰值电流, 42=4.2A
- ⑤ 混合伺服电机代码: IE1000——1000 线编码器, IE2500——2500 线编码器

步进伺服（闭环）驱动器命名规则：MA D 8 60 - IE
① ② ③ ④ ⑤

- ① 驱动器相数：MA——两相混合伺服驱动器，MC——三相混合伺服驱动器
- ② 电压形式：D——DC 电源输入，A——AC 电源输入
- ③ 输入电压：1/10 倍数额定输入电压，8——80V
- ④ 输出最大电流有效值：10 倍数输出最大电流有效值，60——6.0A
- ⑤ 驱动器代码：IE——步进伺服（闭环）驱动器代码

直线丝杆步进电机命名规则：42 E 34 15 D5 - 180 - G
① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

- ① 机座号：电机外形尺寸，42=42mm
- ② 电机结构种类：E 代表外部驱动式，N 代表贯通轴式，C 代表固定轴式
- ③ 电机的机身长度：34=34mm
- ④ 表示 10 倍数电动机额定工作电流，15=1.5A
- ⑤ 丝杆导程代码：D5=丝杆直径 6.35mm，螺纹导程 3.175mm 的丝杆代码；具体见电机丝杆导程代码表
- ⑥ 表示螺杆的长度：180=180mm
- ⑦ 滚珠丝杆代号：G=表示滚珠丝杆

防水步进电机命名规则：57 HS 76 - 42 D 8 - 21 - IP65
① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

- ① 机座号：电机外形尺寸，57=57mm
- ② 步距角度：HS：1.8°，两相混合式；HA：0.9°，两相混合式；HC：1.2°，三相混合式
- ③ 机身长度：电机的机身长度，76=76mm
- ④ 电流：10 倍电机峰值电流，42=4.2A
- ⑤ 出轴方式：A=圆形光轴，D=铣单扁平台，V=铣直角双扁平台，U=铣键槽，H=铣平行双扁平台
- ⑥ 出轴直径：8=∅8mm
- ⑦ 出轴长度：21=21mm
- ⑧ 防护等级：符合 IEC 规格的防护等级，IP65——防护等级 IP65

永磁式刹车制动器命名规则: **57** **BK** - **15**
① ② ③

- ① 机座号: 刹车器外径, 57=57mm
- ② BK: 永磁性刹车器代码
- ③ 15: 制动扭力, 15=1.5N·m

直流无刷电机命名规则: **57** **BF** **74** - **30** **L** **24**
① ② ③ ④ ⑤ ⑥

- ① 机座号: 电机外形尺寸, 57=57mm
- ② BF: 方形直流无刷电机, BY: 圆形直流无刷电机 (空心杯直流无刷电机也适用)
- ③ 机身长度: 表示电机的机身长度, 74——74mm
- ④ 1/100 倍额定输出转速, 30——3000rpm
- ⑤ 额定电压代号: L: 表示低压 VDC, H: 表示高压 VDC (泛指 100V 以上)
- ⑥ 额定电压: 12——12VDC, 24——24VDC, 36——36VDC, 48——48VDC, 170——170VDC, 310——310VDC

直流无刷电机驱动器命名规则: **MB** **R** **24** **20**
① ② ③ ④

- ① MB: 直流无刷电机驱动器代码。
- ② N: 低压小电流可调参数; H: 低压大电流可设参数型; HV: 大型高压大功率可设参数型;
R: DSP 芯片控制; DS: 带数字显示功能; NH: 无霍尔传感驱动; IN: 内置型驱动器
- ③ 额定电压: 24——24V
- ④ 峰值电流: 20——20A

数字式一体化低压伺服电机命名规则: **57** **DS** **76** - **30** **L3** - **X**
① ② ③ ④ ⑤ ⑥

- ① 机座号: 电机外形公制尺寸, 57——57mm
- ② 低压伺服代号: DS——数字式一体化低压伺服产品代号
- ③ 机身长度: 表示电机的机身长度, 76——76mm
- ④ 转速: 1/100 倍额定输出转速, 30——3000rpm
- ⑤ 额定电压: L1——12V, L2——24V, L3——36V, L4——48V
- ⑥ 客户或非标代码

数字式一体化步进电机命名规则: 57 HS 76 - 42 D 8 - 21 - IO
 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

- ① 机座号: 电机外形尺寸, 57=57mm
- ② 步距角度: HS: 1.8°, 两相混合式; HA: 0.9°, 两相混合式
- ③ 机身长度: 电机的机身长度, 76=76mm
- ④ 电流: 10 倍电机峰值电流, 42=4.2A
- ⑤ 出轴方式: A=圆形光轴, D=铣单扁平台, V=铣直角双扁平台, U=铣键槽, H=铣平行双扁平台
- ⑥ 出轴直径: 8=∅8mm
- ⑦ 出轴长度: 21=21mm (含凸台)
- ⑧ 一体化开环步进电机代号: IO, 一体化闭环步进电机代号: IC

减速机命名规则: 57 RN 10 A U 14 - B6
 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

- ① 机座号: 减速机外径, 57—57mm
- ② 减速类别: RM——伺服高精型/超高精密型, 适配伺服电机/空心杯直流无刷电机
 RN——步进加强传动型, 适配步进电机
 RP——无刷精密传动型, 适配无刷电机
 RA——直角高精型, 适配各型电机
- ③ 传动减速比: 10——速比 1: 10
- ④ 输入端类型: A——输入端面与输出端面均为方形
 B——输入端面为圆形, 输出端面为方形
 C——输入端面为方形, 输出端面为圆形
- ⑤ 输出轴方式: A——圆形光轴
 D——铣单扁平台
 V——铣直角双扁平台
 U——铣键槽
 H——铣平行双扁平台
- ⑥ 输出轴直径: 14——∅14mm
- ⑦ 背隙 B6=6 分 6 arc/min, B9=9 分 9 arc/min